

Sujet de stage : Apport du robot Baudet-Rob dans l'agriculture

Sujet : le projet baudet-Rob a pour ambition de proposer aux agriculteurs un robot leur permettant de transporter leurs charges automatiquement en les suivant pas à pas mais de manière intelligente. Pour cela la fonction principale de suivie est associée à une fonction d'analyse de l'environnement permettant au robot de se frayer un chemin même dans un environnement complexe.

Une première itération du projet nous a permis d'obtenir un prototype qui a été testé dans des serres ou des vignes (2012-2015). Pour la suite du projet (2016-2018) nous souhaitons approfondir les cas d'usages et les fonctionnalités attendues par les agriculteurs.



Aussi le sujet de stage s'articule autour de deux axes : Dans un premier temps il s'agit de participer à une campagne d'essais s'appuyant sur le réseau sentinelle de la coopérative Terrena (<http://www.terrena.fr/les-sentinelles-de-la-terre/>). Dans un second temps il faudra recenser les fonctionnalités attendues et non encore présentes sur le robot afin d'aider à la définition des axes de R&D pour les prochaines itérations du robot.

Équipe d'accueil : Le stage se déroulera au sein de l'Unité TSCF d'Irstea Clermont-Ferrand en association étroite avec le personnel de la société Effidence qui développe et commercialise le robot.

Rémunération : environ 500 € par mois

Lieu : Irstea, centre de Clermont Ferrand, 9 avenue Blaise Pascal, CS 20085, 63178 Aubière

Contact :

Christophe Debain
Chargé de recherche, IRSTEA, Unité de recherche TSCF
06 79 11 91 04
christophe.debain@irstea.fr

