



## Les rencontres OPTITEC Recherche/Industrie « Charges utiles : quelles innovations en imagerie ? » 21 janvier 2014 à Toulon

Le pôle de compétitivité OPTITEC, en partenariat avec le pôle Pégase, le pôle MER Méditerranée et le pôle RISQUES, organise une rencontre dédiée aux technologies d'imagerie intégrées dans les charges utiles embarquées sur les drones, ballons, satellites ou tout autre type de vecteur, pour des applicatifs civils ou défense.

La journée se déroulera en deux temps forts:

- une session d'expression de besoins d'utilisateurs d'imagerie embarquée sur un vecteur.
- une session de présentations et de démonstrations sur les dernières technologies de capteurs et traitement d'images.

### **Lieu :**

Toulon Var Technologies  
Maison des Technologies  
Place Georges POMPIDOU  
83000 TOULON

[Plan d'accès](#)

### **Inscription :**

Le tarif pour la participation à cette journée incluant pauses et déjeuner est de :

- Participant adhérent des pôles partenaires : 50 €
- Participant non-adhérent des pôles partenaires : 100 €
- Organisme exposant adhérent des pôles partenaires: 50 €\*
- Organisme exposant non-adhérent des pôles partenaires: 100 €\*

*\*(sous réserve des places disponibles)*

Nous demandons à toutes les personnes participant à la rencontre de [s'inscrire via le formulaire en ligne](#) ou auprès de Laëtitia Clavé par téléphone au 04 91 05 59 81/59 69

### **Contact pour toute information complémentaire sur le programme :**

Manon Pedroni, Responsable «PME –Animation»  
manon.pedroni@pole-optitec.com  
06 77 17 36 33

Retrouvez le [programme en ligne](#) sur notre site web [www.pole-optitec.com](http://www.pole-optitec.com).



### Programme détaillé

#### 8h45 Accueil café

#### 9h15 – 12h45 : Session de présentations orales

9h15	Introduction de la journée	
9h30	<i>Titre en attente</i>	Vincenzo RINALDI, Agence Européenne de la Défense (EDA)
9h50	<i>Titre en attente</i>	Mme SAUVAGE, MM BOUEDEC et ADAM, Direction Générale de l'Armement (DGA)
10h10	Emploi des drones dans le domaine maritime	Gérard FADELLA, Direction des Constructions Navales (DCNS)
10h30	Imagerie et cartographie optique pour les drones scientifiques sous-marins	Anne-Gaëlle ALLAIS, Ifremer
10h50	Caractérisation de l'environnement et de l'agriculture par les drones : De l'existant aux besoins	Christophe GUIZARD, IRSTEA
11h10	<i>Titre en attente</i>	Thierry FUSCO, ONERA DOTA
11h30	Optronique fixe 200MPix pour les drones	Vincent CARRIER, Nexvision
11h50	Solutions de monitoring environnemental	Guillaume BOGUSZEWSKI, Cyléone
12h10	Navigation par vision et application à la robotique sous-marine	Luc THOMAS, RMS

#### 12h45 Pause Déjeuner

#### 14h00 – 17h00 : Session de démonstrations en parallèle

14h00	Ouverture de la session démonstrations et présentation rapide de chaque démonstration	
14h30	Démonstrations	
	VIGSIGHT, un boîtier de traitement d'image intelligent pour les drones	Olivier SOUPAULT, Bertin Technologies
	Traitement et diffusion de données 3D massives	Leonardo HIDD FONTELES, Cintoo3D
	Identification de cibles à partir d'une reconstruction tridimensionnelle globale lacunaire par un processus de traitement de type data-driving	Ion BERECHET, SISPIA
	Solutions de caméras miniaturisées spatiales	Stéphane BEAUVIVRE, SYSTHEIA
	YellowScan, le scanner laser 3D le plus léger du monde	Bruno ROUX et Michel ASSENBAUM, l'Avion Jaune
	Détection et détournage de navire dans une séquence vidéo	Frédéric BOUCHARA, LSIS
	Segmentation de navire par fusion des incertitudes spatiotemporelles	Frédéric BOUCHARA, LSIS
	Optronique miniaturisée gyrostabilisée ( <i>sous réserve</i> )	Pascal ZUNINO / Vincent CARRIER, Novadem / Nexvision